

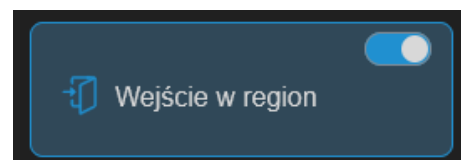
1. Wejście w region

Funkcja detekcji wejścia w obszar potrafi wykryć, czy obiekt wchodzi do ustawionej strefy alarmowej, i powiadać alarm zgodnie z wynikiem oceny.

1.1. Włączenie Funkcji

W pierwszej kolejności należy przejść do zakładki odpowiednio w rejestratorze NVR lub kamerze IPC: **Zdarzenie > Ustawienia zdarzeń** odnaleźć funkcję i włączyć ją poprzez zaznaczenie funkcji.

(Funkcja włączona = zaznaczona na niebiesko)



1.2. Dodanie regionu na podglądzie

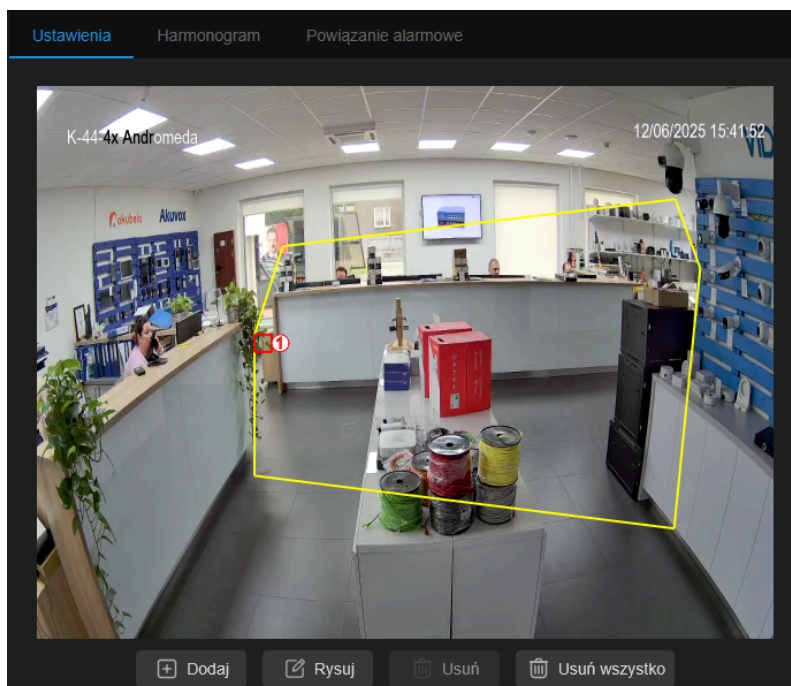
Następnie z prawej strony pola ustawień wybieramy zakładkę **Ustawienia** i przechodzimy do dalszej części ustawień funkcji.

Kliknij przycisk **Dodaj**, aby dodać predefiniowany obszar na podglądzie Funkcji. Obszar ten można edytować w dowolnym momencie zaznaczając czerwone pole, i "łapiąc" za węzły.

Kliknij przycisk **Rysuj**, aby narysować dowolny obszar na podglądzie Funkcji odręcznie.

Kliknij przycisk **Usuń**, aby usunąć zaznaczoną linię na podglądzie.

Kliknij przycisk **Usuń wszystko**, aby usunąć wszystkie linie z podglądu.

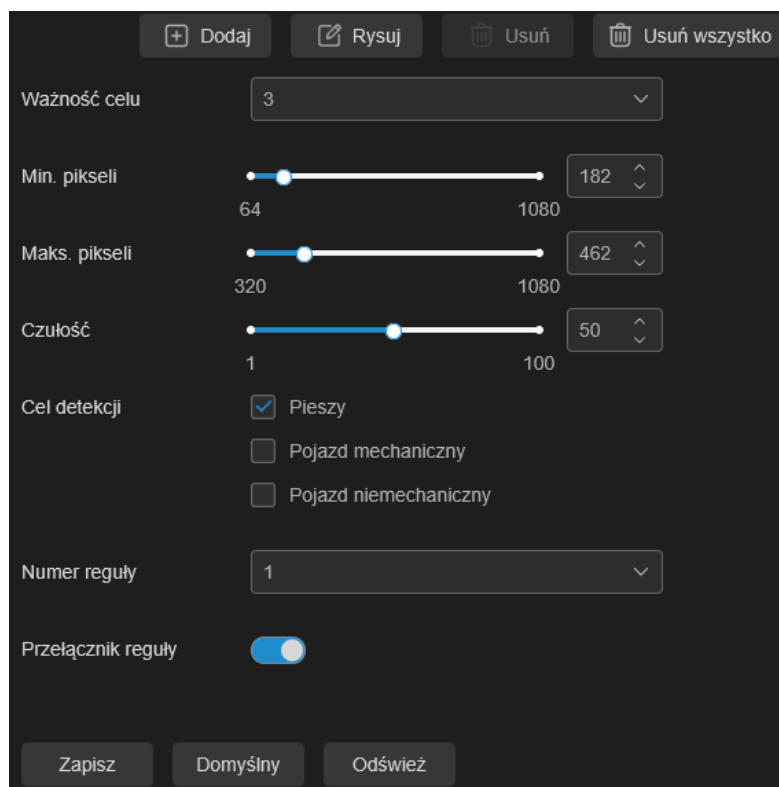


1.3. Ustawienia parametrów funkcji

Ważność celu: Określa podobieństwo między wykrytym celem a ustawionym typem detekcji. Alarm jest wyzwalany tylko wtedy, gdy ustawiony poziom podobieństwa zostanie osiągnięty lub przekroczony. Wyższe poziomy Ważności celu wymagają większego podobieństwa do pożądanych cech celu, co zwiększa dokładność alarmów.

Można ustawić poziomy od 1 do 4:

- 1 oznacza 80%+ prawd.
- 2 oznacza 60%+ prawd.
- 3 oznacza 40%+ prawd.
- 4 oznacza 20%+ prawd.



Domyślny poziom Ważności celu to 3, zalecane jest dobranie tego poziomu doświadczalnie dla danego zast. kamery.

Min. pikseli: Ustawia minimalną wielkość obiektu w pikselach, wymaganą do jego rozpoznania. Cel musi być większy od ustawionej wartości, aby został zidentyfikowany.

Maks. pikseli: Ustawia maksymalną wielkość obiektu w pikselach, dozwoloną do jego rozpoznania. Cel musi być mniejszy od ustawionej wartości, aby został zidentyfikowany.

Wartości pikseli należy dobrać doświadczalnie i dla danej kamery osobno, aby zapewnić możliwie najniższy poziom fałszywych alarmów.

Czułość: Umożliwia ustawienie poziomu czułości w zakresie od 0 do 100.

Wyższa czułość łatwiej wyzwala detekcję, ale może jednocześnie zwiększać liczbę fałszywych alarmów.

Cel detekcji: Ustaw typ celu, który ma być wykrywany:

- **Pieszy:** Wykrywaj tylko wkraczających pieszych.
- **Pojazd mechaniczny:** Wykrywaj tylko wkraczające pojazdy silnikowe.
- **Pojazd niemechaniczny:** Wykrywaj tylko wkraczające pojazdy bezsilnikowe.
- **Nie wybrano typu celu:** Wszystkie poruszające się obiekty będą wykrywane.

Numer reguły: Wybiera numer reguły, który jest wyświetlany na podglądzie przy danej

linii w górnej części. Po wybraniu danego numeru reguły ustawiona linia detekcji staje się aktywna na ekranie podglądu do edycji i dalsze ustawienia są aktywne dla tego numeru linii.

Przełącznik reguły: Po wcześniejszym wybraniu Numeru reguły w tym miejscu możemy włączyć lub wyłączyć funkcję.

Po ustawieniu parametrów Funkcji Przekroczenia linii należy zapisać ustawienia, klikając przycisk **Zapisz**.

Przycisk **Domyślny** przywraca ustawienia domyślne Funkcji, a przycisk **Odśwież** odświeża stronę Funkcji, cofając zapisane ustawienia do ostatnich zapisanych.